

# Geometría I

## Examen XI

FACULTAD  
DE  
CIENCIAS  
UNIVERSIDAD DE GRANADA



Los Del DGIIM, [losdeldgiim.github.io](https://losdeldgiim.github.io)

Doble Grado en Ingeniería Informática y Matemáticas  
Universidad de Granada



Esta obra está bajo una Licencia Creative Commons Atribución-NoComercial-SinDerivadas 4.0 Internacional (CC BY-NC-ND 4.0).

Eres libre de compartir y redistribuir el contenido de esta obra en cualquier medio o formato, siempre y cuando des el crédito adecuado a los autores originales y no persigas fines comerciales.

# Geometría I

# Examen XI

Los Del DGIIM, [losdeldgiim.github.io](https://losdeldgiim.github.io)

Jesús Muñoz Velasco

Granada, 2023-2024

**Asignatura** Geometría I.

**Curso Académico** 2023-24.

**Grado** Doble Grado en Ingeniería Informática y Matemáticas.

**Grupo** Único.

**Profesor** Antonio Ros Mulero.

**Descripción** Convocatoria Extraordinaria<sup>1</sup>.

**Fecha** 8 de febrero de 2024.

---

<sup>1</sup>El examen lo pone el departamento.

**Ejercicio 1** (2.5 puntos). Sea  $V(\mathbb{K})$  un espacio vectorial sobre  $\mathbb{K} = \mathbb{R}$  ó  $\mathbb{C}$  con dimensión  $n \geq 2$ , y sean  $U, W$  dos subespacios vectoriales no triviales de  $V$  tales que  $V = U \oplus W$ .

1. **1.25 puntos** Construir razonadamente una base de  $V/U$  (es decir, probando que cumple las condiciones para ser base).

Demostrado en clase.

2. **1.25 puntos** Encontrar explícitamente un isomorfismo de  $V/U$  en  $W$ .

Como  $\dim(V/U) = \dim(V) - \dim(U) = \dim(W)$ , los dos espacios vectoriales son isomorfos. Para construir el isomorfismo vamos a asignar imágenes a una base de  $V/U$  de forma que estas imágenes constituyan una base de  $W$ , ya que en este caso la aplicación lineal estará totalmente determinada y como la aplicación lineal lleva una base de  $V/U$  en una base de  $W$  entonces será un isomorfismo de espacios vectoriales.

Como se ha visto en el apartado anterior, si  $\{w_1, \dots, w_k\}$  es una base de  $W$ , entonces  $\{w_1 + U, \dots, w_k + U\}$  es una base de  $V/U$ . Definimos  $f$  como la única aplicación lineal  $f : V/U \rightarrow W$  tal que  $f(w_i + U) = w_i$  para todo  $i = 1, \dots, k$ . Por lo comentado anteriormente,  $f$  es un isomorfismo.

**Ejercicio 2** (2.5 puntos). Sea  $V(\mathbb{R})$  un espacio vectorial real con dimensión finita y  $f$  un endomorfismo de  $V$  que cumple  $f \circ f = 4f$ .

1. **1.25 puntos** Probar que  $V = \ker(f) \oplus \text{Im}(f)$ .

Veamos que  $\ker(f) \cap \text{Im}(f) = \{0\}$ : Sea  $x \in \text{Im}(f)$ . Como  $x \in \text{Im}(f)$ , existe  $z \in V$  tal que  $f(z) = x$ . Como  $x \in \ker(f)$ , tenemos  $0 = f(x) = f(f(z)) = (f \circ f)(z) = 4f(z) = 4x$ , de donde  $x = 0$ .

Como  $\ker(f) \cap \text{Im}(f) = \{0\}$  y  $\dim(\ker(f)) + \dim(\text{Im}(f)) = \dim(V)$ , por la fórmula de las dimensiones concluimos que

$$\dim(\ker(f) + \text{Im}(f)) = \dim(\ker(f)) + \dim(\text{Im}(f)) - \dim(\ker(f) \cap \text{Im}(f)) = \dim(V)$$

y  $V = \ker(f) \oplus \text{Im}(f)$ .

2. **1.25 puntos** Demostrar que existe una base  $\mathcal{B}$  de  $V$  tal que

$$M(f, \mathcal{B}) = \left( \begin{array}{c|c} 4I_r & 0 \\ \hline 0 & 0 \end{array} \right)$$

para algún  $r \in \{0, 1, \dots, \dim(V)\}$ .

Sea  $r$  el rango de  $f$ . Como  $V = \ker(f) + \text{Im}(f)$ , por el apartado (a), concluimos de la fórmula de la nulidad y el rango que la nulidad de  $f$  es  $n - r$ , siendo  $n = \dim_{\mathbb{K}}(V)$ .

Tenemos ahora bases  $\{x_1, \dots, x_r\}$  de  $\text{Im}(f)$  y  $\{x_{r+1}, \dots, x_n\}$  de  $\ker(f)$ . De nuevo, por ser  $V = \ker(f) \oplus \text{Im}(f)$ , concluimos que  $\{x_1, \dots, x_r, x_{r+1}, \dots, x_n\}$  es base de  $V$ . Ordenamos esa base tal y como la hemos escrito, llamamos  $\mathcal{B}$  a la base ordenada y calculamos  $(f, \mathcal{B})$ :

Para cada  $i = 1, \dots, r$  existe  $z_i \in V$  tal que  $f(z_i) = x_i$  (porque  $x_i \in \text{Im}(f)$ ), luego  $f(x_i) = f(f(z_i)) = (f \circ f)(z_i) = 4f(z_i) = 4x_i$ , que en coordenadas respecto de  $\mathcal{B}$  es  $(0, \dots, 4, \dots, 0)$  donde 4 está en la posición  $i$ . Para cada  $i = r + 1, \dots, n$  tenemos  $x_i \in \ker(f)$ , luego  $f(x_i) = 0$ , que en coordenadas respecto de  $\mathcal{B}$  es  $(0, \dots, 0)$ . Juntando por columnas todo esto, deducimos que

$$M(f, \mathcal{B}) = \left( \begin{array}{c|c} 4I_r & 0 \\ \hline 0 & 0 \end{array} \right)$$

**Ejercicio 3** (2.5 puntos). En el espacio vectorial  $\mathbb{R}_2[x]$  de los polinomios con coeficientes reales y grado  $\leq 2$ , se considera la base ordenada usual  $\mathcal{B} = (1, x, x^2)$  y el endomorfismo  $f_k$  de  $\mathbb{R}_2[x]$  cuya matriz respecto de  $\mathcal{B}$  es

$$M(f_k, \mathcal{B}) = \begin{pmatrix} 1 & 1 & -2 \\ 0 & k-1 & 1 \\ 1 & k^2 & 0 \end{pmatrix}$$

siendo  $k \in \mathbb{R}$  un parámetro.

1. **(1.25 puntos)** Hallar  $\ker(f_k)$  e  $\text{Im}(f_k)$  explícitamente en función de  $k$ . ¿Para qué valores de  $k$  es  $f_k$  inyectiva? ¿Y sobreyectiva?

Los valores de  $k \in \mathbb{R}$  para los que  $f_k$  es inyectiva son aquellos para los que la matriz  $M(f_k, \mathcal{B})$  es regular, es decir, su determinante es distinto de cero. Dicho determinante es  $-(k-1)^2$ , luego  $f_k$  es inyectiva si y sólo si  $k \neq 1$ . Por ser  $f_k$  un endomorfismo, es inyectiva si y sólo si es automorfismo, con lo que los mismos valores  $k \neq 1$  son aquellos para los que  $f_k$  es sobreyectiva.

Ahora determinamos el núcleo e imagen de  $f_k$ . Si  $k \neq 1$ , sabemos que  $f_k$  es un automorfismo, luego  $\ker(f_k) = \{0\}$  e  $\text{Im}(f_k) = \mathbb{R}_2[x]$ . Queda hallar  $\ker(f_1)$  e  $\text{Im}(f_1)$ :

Trabajaremos en coordenadas respecto de  $\mathcal{B}$ : un polinomio  $p(x) \in \mathbb{R}_2[x]$  con coordenadas  $(a_1, a_2, a_3)$  respecto de  $\mathcal{B}$  está en el núcleo de  $f_1$  si y sólo si,

$$\begin{pmatrix} 1 & 1 & -2 \\ 0 & 0 & 1 \\ 1 & 1 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} a_1 \\ a_2 \\ a_3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$$

es decir, las ecuaciones cartesianas de  $\ker(f_1)$  respecto a  $\mathcal{B}$  son

$$\begin{cases} a_1 + a_2 - 2a_3 = 0 \\ a_3 = 0 \\ a_1 + a_2 = 0 \end{cases}$$

o equivalentemente,

$$\begin{cases} a_1 + a_2 = 0 \\ a_3 = 0 \end{cases} \quad (1)$$

Esto determina  $\ker(f_1)$  como el espacio de polinomios dentro de  $\mathbb{R}_2[x]$  cuyas coordenadas respecto de  $\mathcal{B}$  son las soluciones del sistema homogéneo (1), que

tiene dimensión 1 y está generado por el polinomio de coordenadas  $(1, -1, 0)$  respecto de  $\mathcal{B}$ , es decir, por  $q(x) = 1 - x$ .

Por otro lado,  $Im(f_1) = L(\{f_1(1), f_1(x), f_1(x^2)\})$ , es decir,  $Im(f_1)$  está generado por los polinomios de  $\mathbb{R}_2[x]$  cuyas coordenadas respecto a  $\mathcal{B}$  son las columnas de  $M(f_1, \mathcal{B})$ :

$$f_1(1)_{\mathcal{B}} = (1, 0, 1) = f_1(x)_{\mathcal{B}}, \quad f_1(x^2)_{\mathcal{B}} = (-2, 1, 0) \quad (2)$$

Pasando de nuevo las coordenadas a polinomio en  $\mathbb{R}_2[x]$ , tenemos

$$f_1(1) = 1 + x^2 = f_1(x), \quad f_1(x^2) = -2 + x \quad (3)$$

con lo que  $Im(f_1) = L(\{1 + x^2, -2 + x\})$  y el rango de  $f_1$  es 2 (en particular,  $\{1 + x^2, -2 + x\}$  es base de  $Im(f_1)$ ).

2. **(1.25 puntos)** Para los valores de  $k \in \mathbb{R}$  que sea posible, dar bases ordenadas  $\mathcal{B}_k, \mathcal{B}'_k$  de  $\mathbb{R}_2[x]$  tal que la matriz de  $f_k$  respecto de dicho par de bases sea

$$M(f_k, \mathcal{B}'_k \leftarrow \mathcal{B}_k) = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

La matriz anterior no es regular (su rango es 2), así que  $f_k$  no puede ser sobreyectiva. Por lo obtenido en el apartado (a), deducimos que  $k = 1$ . También del apartado (a) tenemos que una base del núcleo de  $f_1$  es  $q(x) = 1 - x$ . Ampliamos esta base de  $\ker(f_1)$  a una base de  $\mathbb{R}_2[x]$ , tomando  $p_1(x) = 1, p_2(x) = x^2$  (notemos que  $\{p_1(x), p_2(x), q(x)\}$  son linealmente independientes porque son polinomios de grados distintos, y por tanto son base de  $\mathbb{R}_2[x]$ ). Ordenamos dicha base definiendo  $\mathcal{B}_1 := (p_1(x), p_2(x), q(x))$ . De la expresión de la matriz que nos dan en este apartado deducimos que los dos primeros vectores de la segunda base  $\mathcal{B}'_1$  deben tomarse como

$$f_1(p_1) = f_1(1) \stackrel{(3)}{=} 1 + x^2, \quad f_1(p_2) = f_1(x^2) \stackrel{(3)}{=} -2 + x,$$

que forman base de  $Im(f_1)$  como se vio en el apartado (a). Ampliamos esta base a una de  $\mathbb{R}_2[x]$ : Usando (2) y que el determinante

$$\begin{vmatrix} 1 & 0 & 1 \\ -2 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{vmatrix} = 1 \neq 0$$

concluimos que los polinomios  $1 + x^2, -2 + x, x^2$  son base de  $\mathbb{R}_2[x]$ . Llamamos  $\mathcal{B}'_1 = (1 + x^2, -2 + x, x^2)$ . Entonces, las coordenadas de  $f_1(p_1)$  en  $\mathcal{B}'_1$  son  $\text{mat}(1,0,0)$ , las de  $f_1(p_2)$  en  $\mathcal{B}'_1$  son  $(0, 1, 0)$ , y las de  $f_1(q)$  en  $\mathcal{B}'_1$  son  $(0, 0, 0)$ . Juntando todo esto por columnas, deducimos que

$$M(f_k, \mathcal{B}) = \begin{pmatrix} 1 & 1 & -2 \\ 0 & k - 1 & 1 \\ 1 & k^2 & 0 \end{pmatrix}$$

**Ejercicio 4** (2.5 puntos).

1. **(1.25 puntos)** Determinar un endomorfismo  $f$  de  $\mathbb{R}^4$  que cumpla las condiciones

$$Im(f^t) = an(L(\{(1, 0, -1, 0), (0, 2, 1, 1)\})), \quad \ker(f) \oplus Im(f) = \mathbb{R}^4$$

Como  $Im(f^t) = an(\ker(f))$ , la primera condición anterior equivale a imponer  $an(\ker(f)) = an(L(\{(1, 0, -1, 0), (0, 2, 1, 1)\}))$ , o lo que es lo mismo,

$$L(\{(1, 0, -1, 0), (0, 2, 1, 1)\}) = \ker(f)$$

Sean  $x_1 = (1, 0, -1, 0)$ ,  $x_2 = (0, 2, 1, 1) \in \mathbb{R}^4$ . Es claro que  $x_1, x_2$  son linealmente independientes (por ejemplo, porque el menor de orden 2 formado por las dos primeras coordenadas de ambos vectores es  $2 \neq 0$ ). Ampliamos  $\{x_1, x_2\}$  a una base de  $\mathbb{R}^4$  con los vectores  $x_3 = (0, 0, 1, 0)$ ,  $x_4 = (0, 0, 0, 1)$  ( $\{x_1, x_2, x_3, x_4\}$  forman base de  $\mathbb{R}^4$  porque el determinante de la matriz que forman es  $2 \neq 0$ ). Planteamos ahora el cuadro

$$\begin{array}{rcl} \mathbb{R}^4 & \rightarrow & \mathbb{R}^4 \\ x_1 & \mapsto & 0 \\ x_2 & \mapsto & 0 \\ x_3 & \mapsto & x_3 \\ x_4 & \mapsto & x_4 \end{array}$$

Por el teorema fundamental de las aplicaciones lineales, existe un único endomorfismo  $f$  de  $\mathbb{R}^4$  que cumple el cuadro anterior. Así, la imagen de  $f$  está generada por  $x_3, x_4$  (luego  $rango(f) = 2$ ,  $\{x_3, x_4\}$  es base de  $Im(f)$  y  $nulidad(f) = 4 - 2 = 2$ ), y el núcleo de  $f$  tiene por base a  $\{x_1, x_2\}$ . Además,

$$\mathbb{R}^4 = L(\{x_1, x_2, x_3, x_4\}) = L(\{x_1, x_2\}) \oplus L(\{x_3, x_4\}) = \ker(f) \oplus Im(f)$$

luego  $f$  cumple las condiciones pedidas (no es única con estas condiciones).

2. **(1.25 puntos)** Calcular la matriz de  $f^t$  en la base dual de la base canónica de  $\mathbb{R}^4$ .

Si  $\mathcal{B}_u$  es la base ordenada usual de  $\mathbb{R}^4$ , la matriz de  $f$  respecto de las bases ordenadas  $\mathcal{B} = (x_1, x_2, x_3, x_4)$  y  $\mathcal{B}_u$  es

$$M(f, \mathcal{B}_u \leftarrow \mathcal{B}) = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \quad (4)$$

Por tanto,

$$\begin{aligned}
 M(f, \mathcal{B}_u) &= M(f, \mathcal{B}_u \leftarrow \mathcal{B}) \cdot M(1_{\mathbb{R}^4}, \mathcal{B} \leftarrow \mathcal{B}_u) \\
 &= M(f, \mathcal{B}_u \leftarrow \mathcal{B}) \cdot M(1_{\mathbb{R}^4}, \mathcal{B}_u \leftarrow \mathcal{B})^{-1} \\
 &= \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 2 & 0 & 0 \\ -1 & 1 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 1 \end{pmatrix}^{-1} \\
 &= \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1/2 & 0 & 0 \\ 1 & -1/2 & 1 & 0 \\ 0 & -1/2 & 0 & 1 \end{pmatrix} \\
 &= \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \\ 1 & -1/2 & 1 & 0 \\ 0 & -1/2 & 0 & 1 \end{pmatrix} \tag{5}
 \end{aligned}$$

Finalmente, la matriz que nos piden es

$$M(f^t, \mathcal{B}_u^*) = M(f, \mathcal{B}_u)^t = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \\ 1 & -1/2 & 1 & 0 \\ 0 & -1/2 & 0 & 1 \end{pmatrix}^t = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & -1/2 & -1/2 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

También se puede obtener  $M(f, \mathcal{B}_u)$  calculando directamente lo que valen las imágenes de los vectores de la base usual de  $\mathbb{R}^4$ . Ya sabemos que  $f(0, 0, 1, 0) = (0, 0, 1, 0)$  y que  $f(0, 0, 0, 1) = (0, 0, 0, 1)$ . Por otro lado,

$$f(1, 0, 0, 0) = f(1, 0, -1, 0) + f(0, 0, 1, 0) = (0, 0, 1, 0)$$

$$f(0, 1, 0, 0) = \frac{1}{2}f(0, 2, 1, 1) - \frac{1}{2}(0, 0, 1, 0) - \frac{1}{2}f(0, 0, 0, 1) = (0, 0, -1/2, -1/2)$$

Poniendo estos valores por columnas en el orden adecuado obtenemos la matriz (5).